

ミニロボのID設定について

IDとは、ロボットとコントローラーの個体を区別するためのもので、コントローラーとロボットのIDが一致していないとロボットを動かすことは出来ません。IDが違う場合、もしくは誰かのミニロボとIDが同じになってしまった場合は、ID設定をやり直す必要があります。

<補足>

出荷時、ロボットとコントローラーのIDは一致した状態で出荷されています。出荷時のIDは全てのミニロボで同じIDが設定されていますので、ミニロボ2台以上で遊ぶ場合は必ずID設定をやり直す必要があります。

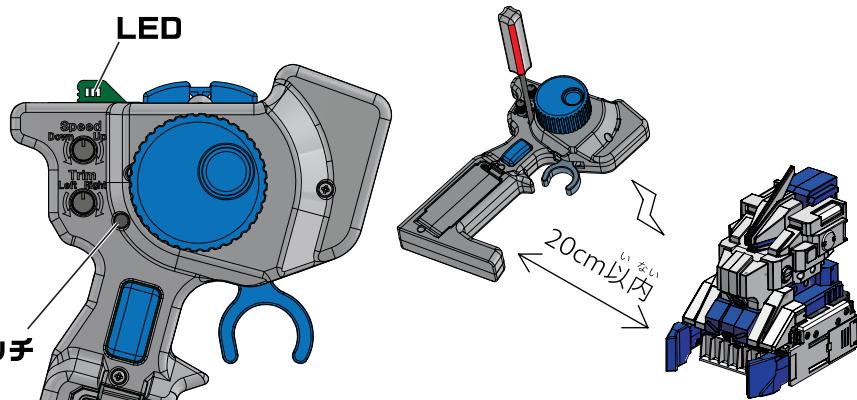
ロボットとコントローラーのID設定方法

- ① コントローラーとロボットの電源が切れていることを確認し、コントローラーのみ電源を入れる。
- ② コントローラーの「ID設定スイッチ」を押す。⇒「LED」の光り方が変わる。
※：「ID設定スイッチ」は、ドライバー等を使って優しく押してください。強く押すと破損の原因になります。
- ③ コントローラーの電源を入れたまま、ロボットをコントローラーの20cm以内に近づけ電源を入れる。
- ④ コントローラー及びロボットのLEDの光り方が、オレンジの点滅に変わると設定完了。

<補足>

ミニロボのIDは48あり、ID設定時にはランダムなIDが選択されます。ただし、近くに電源に入ったミニロボのコントローラーがあった場合は、そのコントローラーから出ている電波を検索し、そのコントローラーとは異なるIDを選択します。

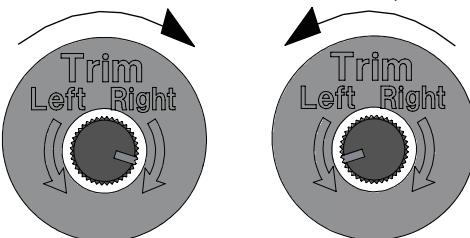
ID設定スイッチ



ミニロボの直進調整

ミニロボは、左右別々のギヤボックスで走行するため、ギヤボックス内のグリスの塗り具合や、ギヤやモーターの個体差により、真っすぐに進まない場合があります。そういった場合は、「左右トリムダイヤル」で左右のモーターの回る速さを調整して、ロボットが真っすぐ進むようにすることができます。

ロボットが左に曲がってしまう場合はダイヤルを右に、ロボットが右に曲がってしまう場合はダイヤルを左に回して、ロボットが真っすぐ進むように調整します。
※：前進・後退のどちらかしか調整出来ません。



<補足>

ギヤやモーターの個体差については、長い期間動かし続けることで徐々に解消される傾向があります。逆に、ある程度動かしてから曲がるようになった場合は、ギヤボックス内に何らかの問題が発生している可能性があります。

